

Hauteur 102 cm (de la taille à la tête)

Largeur d'épaule 79 cm

Poids 150 kg **Senseurs** 350

Bras Deux fois plus agiles que chez un être humain

Vue Cinq caméras produisent des prises panoramiques et infrarouges

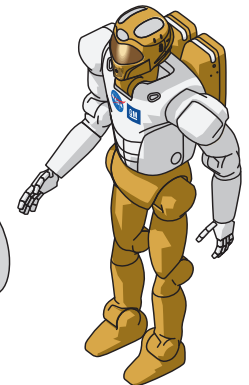
Tous les éléments utilisés peuvent être réparés ou remplacés

Chaque doigt a une force de 2 kg

Le contrôle s'exercera à partir du sol ou par le biais d'un portable à bord de l'ISS

(Conçu par la NASA et GM)

Sac à dos Des systèmes de conversion électrique permettent au robot d'être branché sur le système au sol ou à celui de la navette



Les «jambes» sont encore en développement. Au début, «R2» était monté sur une base mobile

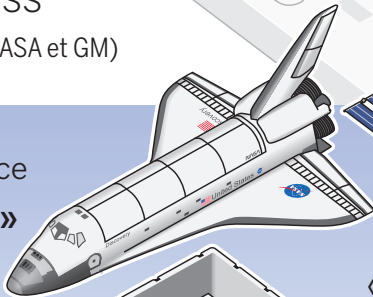
Combinaison de vol

Le torse héberge toute une panoplie d'outils informatiques

Le robot peut soulever 9,5 kg

«R2» dans l'espace

«Discovery» amènera «R2» dans une caisse de stockage vers l'ISS



«R2» «travaillera» dans le laboratoire «Destiny», et récoltera des données sur la gravité zéro, l'exposition aux rayons et l'interférence des ondes électromagnétiques

Matériaux Aluminium, acier, Kevlar, Teflon

Tableau des tâches

Montée et descente